

ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΙΣΤΙΚΕΣ ΤΕΧΝΙΚΕΣ

<http://www.softlab.ntua.gr/~nickie/Courses/progtech/>

Διδάσκοντες: Γιάννης Μαΐστρος (maistros@cs.ntua.gr)
Στάθης Ζάχος (zachos@cs.ntua.gr)
Νίκος Παπασπύρου (nickie@softlab.ntua.gr)

Διαφάνειες παρουσίασης #5 (β)

- ✓ Δείκτες (συνέχεια)
- ✓ Μετατροπές τύπων
- ✓ Δυναμική παραχώρηση μνήμης
- ✓ Δυναμικοί ΣΤΔ
- ✓ Απλά συνδεδεμένες λίστες
- ✓ Ουρές

Κενός δείκτης και δείκτης σε κενό

◆ Ο κενός δείκτης: **NULL**

- Απαγορεύεται να αποδεικτοδοτηθεί!

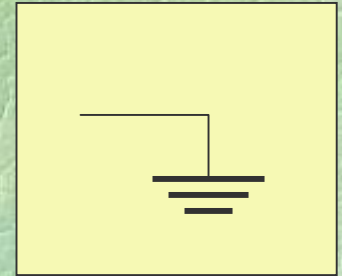
```
int *p = NULL;
```

```
*p = 42;           /* wrong! */
```

- Ο μόνος δείκτης που αντιστοιχεί στην ψευδή λογική τιμή, όταν χρησιμοποιείται σε συνθήκη

◆ Ο δείκτης σε κενό: **void ***

- Γενική μορφή δείκτη
- Απαγορεύεται να αποδεικτοδοτηθεί!
- Απαγορεύεται η αριθμητική δεικτών!



Δείκτες αντί περάσματος με αναφορά

◆ Κώδικας Pascal

```
procedure inc (var x : integer);  
begin  
    x := x+1  
end;  
  
... inc(a) ...
```

◆ Ισοδύναμος κώδικας C

```
void inc (int * px)  
{  
    (*px)++;  
}  
  
... inc(&a) ...
```

Δείκτες σε εγγραφές

◆ Συντομογραφία

`p->x` είναι ισοδύναμο με `(*p).x`

◆ Παράδειγμα

```
struct {  
    int x, y;  
} coordinates, *p;  
  
coordinates.x = 1;  
coordinates.y = 3;  
  
p = &coordinates;  
  
printf("%d\n", p->x);  
printf("%d\n", p->y);
```

Μετατροπές τύπων

(i)

◆ Έμμεσες (coercions)

```
double d = 3;           (με ανάθεση)  
int x = 3.14;
```

```
int f (int x);         (με πέρασμα παραμέτρου)  
f(3.14);
```

◆ Άμεσες (type casting)

(τύπος) έκφραση

```
(double) 3
```

```
(int) 3.14
```

```
(int *) NULL
```

Μετατροπές τύπων

(ii)

- ◆ **Πρόβλημα:** πώς μπορώ να τυπώσω το αποτέλεσμα της πραγματικής διαίρεσης δυο ακεραίων αριθμών, χωρίς νέες μεταβλητές;

```
int x = 5, y = 3;
```

- ◆ **Λάθος λύση #1:** `printf("%d", x/y);`

- ◆ **Λάθος λύση #2:** `printf("%lf", x/y);`

- ◆ **Σωστές λύσεις:**

```
printf("%lf", 1.0 * x / y);
```

➔ `{ printf("%lf", (double) x / (double) y);
printf("%lf", (double) x / y);`

Δυναμική παραχώρηση μνήμης (i)

◆ Συναρτήσεις βιβλιοθήκης <stdlib.h>

- `void * malloc (size_t n);`

Δυναμική παραχώρηση μνήμης μήκους **n** bytes.

Το αποτέλεσμα πρέπει να μετατραπεί στο σωστό τύπο.
Επιστρέφεται **NULL** αν εξαντληθεί η μνήμη.

- `void free (void * p);`

Αποδέσμευση της μνήμης στην οποία δείχνει το **p**.
Το **p** πρέπει να έχει δημιουργηθεί με προηγούμενη κλήση στη **malloc**.

◆ Πόσα bytes χρειάζονται;

- `sizeof (type)` π.χ. `sizeof (int)`
- `sizeof (variable)` π.χ. `sizeof (x)`

Δυναμική παραχώρηση μνήμης

(ii)

◆ Παράδειγμα

```
int *p;
```

```
int i;
```

```
p = (int *) malloc(sizeof(int));
```

```
*p = 42;
```

```
free(p);
```

```
p = (int *) malloc(10 * sizeof(int));
```

```
for (i = 0; i < 10; i++)
```

```
    p[i] = 42;
```

```
free(p);
```

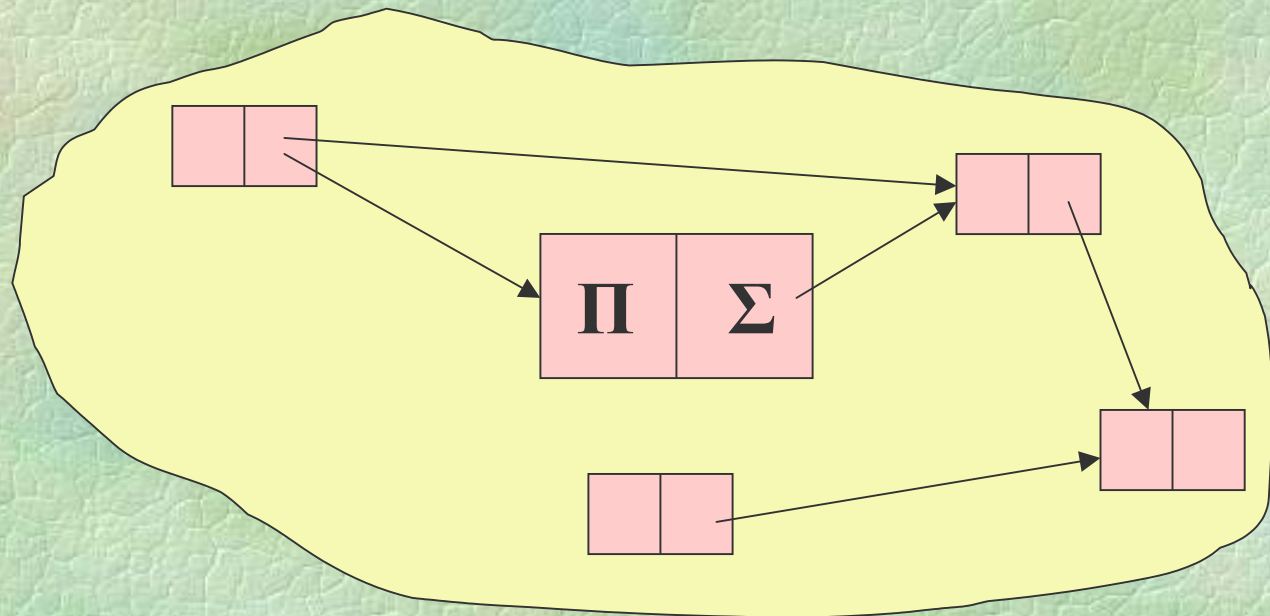
Το αποτέλεσμα της `malloc` πρέπει να ελεγχθεί ότι δεν είναι `NULL`!

- ◆ Χρησιμοποιούνται για την υλοποίηση ΑΤΔ
- ◆ Παραδείγματα
 - συνδεδεμένες λίστες
 - δέντρα
 - γράφοι
- ◆ Πώς υλοποιούνται στη C;
 - με κατάλληλο συνδυασμό **δομών** (**struct**) και **δεικτών** (**pointers**), και
 - με **δυναμική παραχώρηση** μνήμης

- ◆ Πλεονεκτήματα έναντι στατικών ΣΤΔ
 - Δεν επιβάλλουν περιορισμούς στο **μέγιστο πλήθος** των δεδομένων
 - Η μνήμη που χρησιμοποιείται είναι ανάλογη του **πραγματικού πλήθους** των δεδομένων
 - Κάποιες πράξεις υλοποιούνται αποδοτικότερα
- ◆ Μειονεκτήματα έναντι στατικών ΣΤΔ
 - Για σταθερό και γνωστό πλήθος δεδομένων, χρησιμοποιούν συνήθως περισσότερη μνήμη
 - Κάποιες πράξεις υλοποιούνται λιγότερο αποδοτικά

◆ Ιδέα

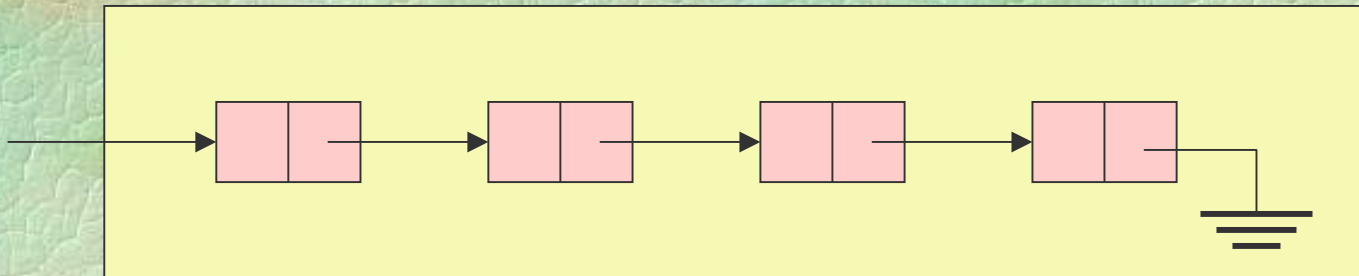
- Κατασκευάζεται ένα σύνολο **κόμβων**
- Κάθε κόμβος περιέχει **πληροφορίες** και **συνδέσμους** προς άλλους κόμβους



Απλά συνδεδεμένες λίστες

(i)

- ◆ Είναι γραμμικές διατάξεις
- ◆ Κάθε κόμβος περιέχει ένα σύνδεσμο στον **επόμενο** κόμβο
- ◆ Ο τελευταίος κόμβος έχει **κενό** σύνδεσμο



Απλά συνδεδεμένες λίστες

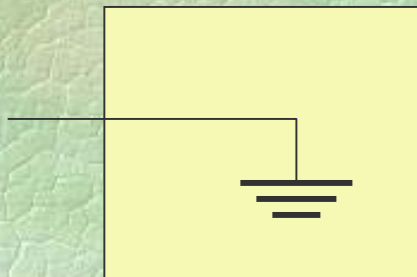
(ii)

◆ Παράδειγμα: λίστα ακεραίων

```
struct node_tag {  
    int data;  
    struct node_tag * next;  
};
```

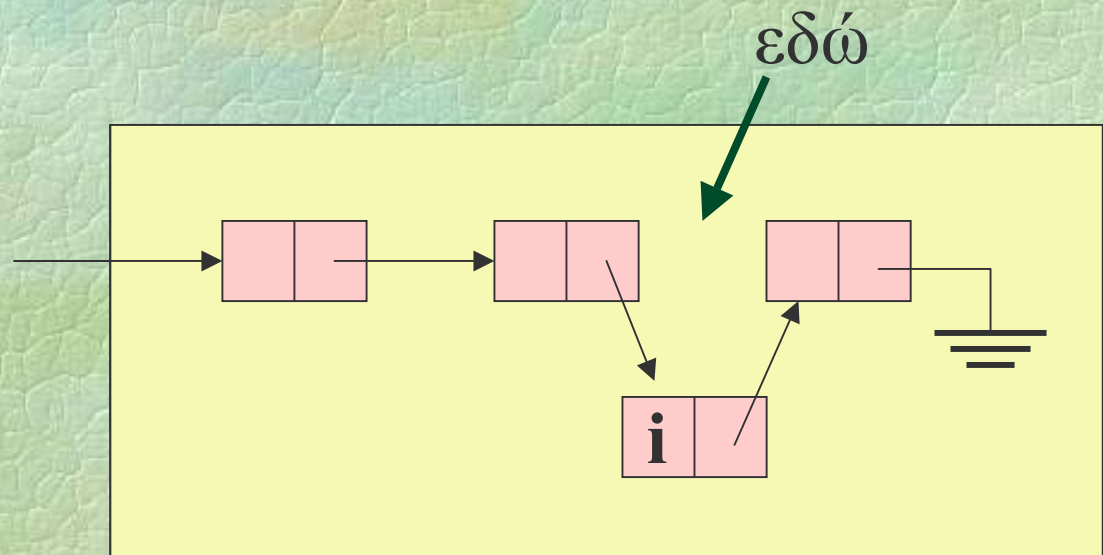
```
typedef struct node_tag  
    Node, * LinkedList;
```

◆ Κενή λίστα



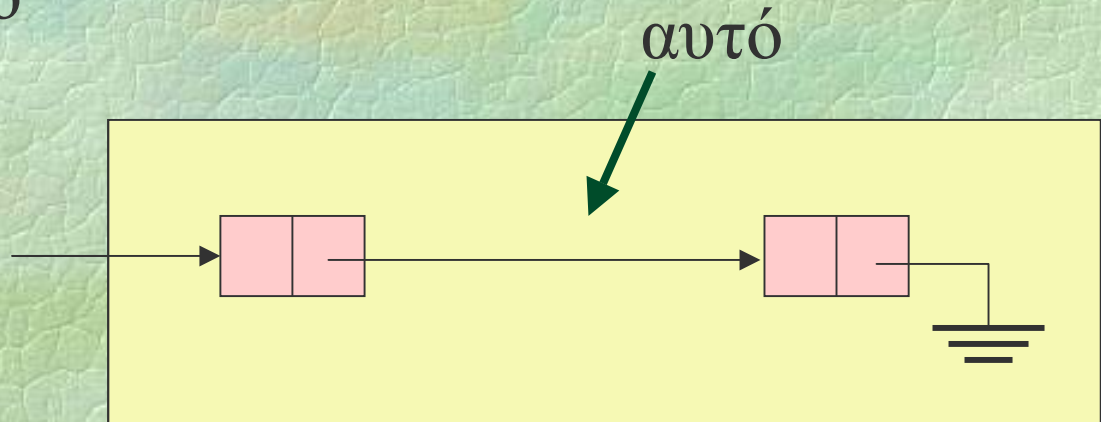
◆ Προσθήκη στοιχείων

- απόφαση πού θα προστεθεί
- δημιουργία νέου κόμβου
- αντιγραφή πληροφορίας
- σύνδεση νέου κόμβου



◆ Αφαίρεση στοιχείων

- απόφαση ποιο στοιχείο θα αφαιρεθεί
- καταστροφή κόμβου
- σύνδεση υπόλοιπων κόμβων



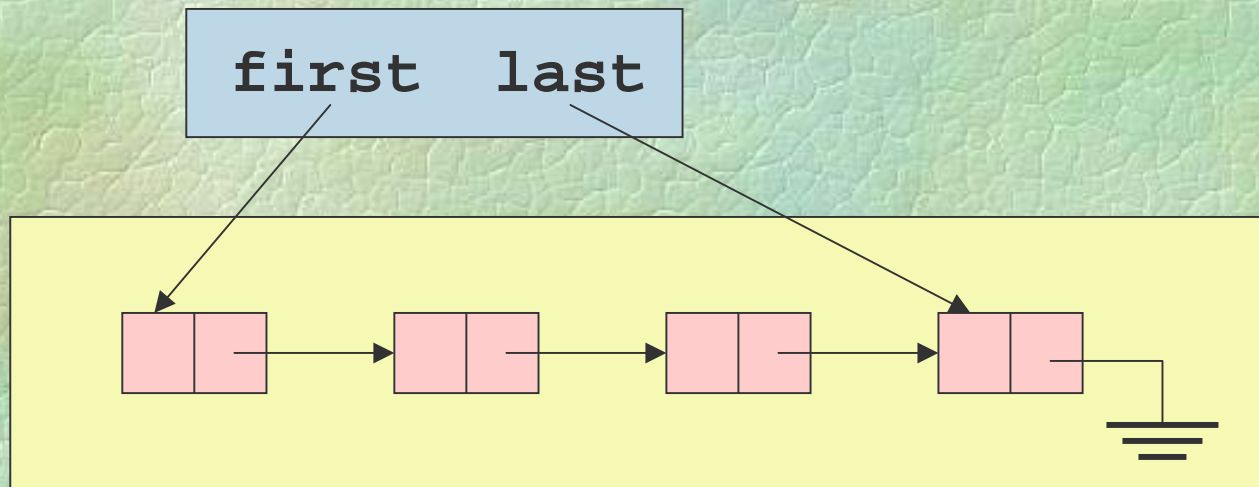
◆ First In First Out (FIFO)

ό,τι μπαίνει πρώτο, βγαίνει πρώτο

◆ Ουρά ακεραίων

- ΑΤΔ: **queue**
- `const queue queueEmpty;`
- `void queueInsert (queue * qp, int t);`
- `int queueRemove (queue * qp);`
- `int queueHead (queue q);`

- ◆ Υλοποίηση με απλά συνδεδεμένη λίστα



Υλοποίηση ουράς σε C

(i)

- ◆ Υλοποίηση με απλά συνδεδεμένη λίστα

```
typedef struct list_tag {  
    int data;  
    struct list_tag * next;  
} ListNode;
```

- ◆ Τύπος queue

```
typedef struct {  
    ListNode * first;  
    ListNode * last;  
} queue;
```

Υλοποίηση ουράς σε C

(ii)

◆ Άδεια ουρά

```
const queue queueEmpty = { NULL, NULL };
```

◆ Εισαγωγή στοιχείου

```
void queueInsert (queue * qp, int t)
{
    ListNode * n = (ListNode *)
        malloc(sizeof(ListNode));

    if (n == NULL) {
        printf("Out of memory\n");
        exit(1);
    }
}
```

◆ Εισαγωγή στοιχείου (συνέχεια)

```
n->data = t;
n->next = NULL;

if (qp->last == NULL)
    qp->first = qp->last = n;
else {
    qp->last->next = n;
    qp->last = n;
}
}
```